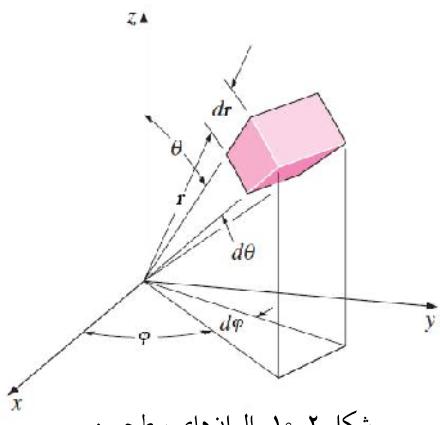


$$r \Delta\theta = r (\theta_2 - \theta_1) \quad (31-2)$$

$$rd\theta = r \lim_{\Delta\theta \rightarrow 0} \Delta\theta \quad (\text{المان سمت الرأس}^6)$$

المان های سطحی: -II



شکل ۲-۱۰-المان های سطحی و

حجمی در مختصات کروی

$$ds_r = \lim_{\Delta\varphi, \Delta\theta \rightarrow 0} (r \sin\theta \Delta\varphi)(r \Delta\theta) \quad (32-2)$$

$$= r' \sin\theta d\theta d\varphi \quad (33-2)$$

$$ds_\varphi = \lim_{\Delta r, \Delta\theta \rightarrow 0} \Delta r (r \Delta\theta) = r dr d\theta \quad (34-2)$$

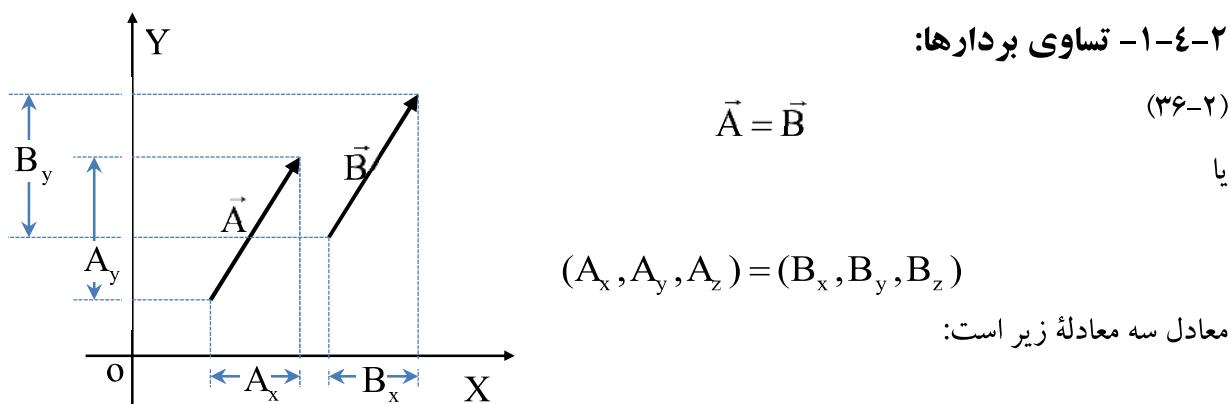
$$= r \sin\theta dr d\varphi \quad (34-2)$$

المان حجمی: -III

$$dv = r' \sin\theta dr d\theta d\varphi \quad (35-2)$$

#### ۴-۴- جبر برداری:

بررسی جبر برداری را با برخی گزاره های صوری مربوط به بردارها شروع می کنیم. در این راستا تعاریف را ابتدا در مختصات دکارتی تعریف نموده و سپس به مختصات های استوانه ای و کروی تعمیم می دهیم.



شکل ۲-۱۱-۲-نمایش بردارهای مساوی

#### ۴-۴-۱- تساوی بردارها:

$$\vec{A} = \vec{B} \quad (36-2)$$

یا

$$(A_x, A_y, A_z) = (B_x, B_y, B_z)$$

معادل سه معادله زیر است:

$$A_x = B_x, \quad A_y = B_y, \quad A_z = B_z$$

یعنی، دو بردار مساوی اند، اگر و فقط اگر، مؤلفه های

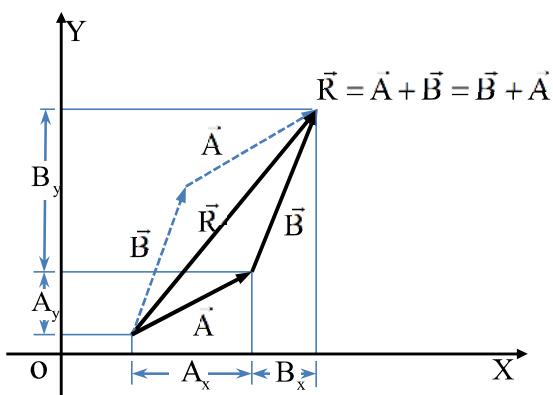
آنها به ترتیب با هم مساوی باشند.

<sup>6</sup> zenith angle

**۴-۲- جمع برداری:**

جمع دو بردار به کمک معادله زیر تعریف می‌شود:

$$\vec{A} + \vec{B} = (A_x, A_y, A_z) + (B_x, B_y, B_z) = (A_x + B_x, A_y + B_y, A_z + B_z) \quad (37-2)$$

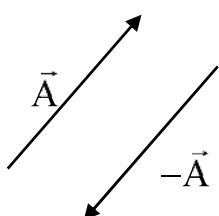


مجموع دو بردار عبارت است از برداری که مؤلفه‌هایش مجموع مؤلفه‌های آن بردارها باشد.

شکل ۱۲-۲- جمع دو بردار

**۴-۳- ضرب عدد در بردار:**

اگر  $c$  یک کمیت عددی و  $\vec{A}$  یک کمیت برداری باشد، آنگاه خواهیم داشت



$$c\vec{A} = c(A_x, A_y, A_z) = (cA_x, cA_y, cA_z) = \vec{A}c \quad (38-2)$$

**۴-۴- تفریق برداری:**

بنابر تعریف، تفریق عبارت است از

شکل ۱۳-۲- نمایش بردار قرینه

$$\vec{A} - \vec{B} = \vec{A} + (-\vec{B}) = (A_x - B_x, A_y - B_y, A_z - B_z) \quad (39-2)$$

**۴-۵- بردار صفر:**

بردار  $(0, 0, 0) = \vec{0}$  را بردار صفر می‌نامند. جهت بردار صفر تعریف نشده (نامشخص) است.

**۴-۶- قانون‌های حاکم در جمع:**

این قانون درباره بردارها صادق است، یعنی

قانون جابه‌جایی	$\vec{A} + \vec{B} = \vec{B} + \vec{A}$	(۴۰-۲)
-----------------	---	--------

قانون شرکت پذیری	$\vec{A} + (\vec{B} + \vec{C}) = (\vec{A} + \vec{B}) + \vec{C}$	(۴۱-۲)
------------------	---	--------

قانون توزیع پذیری	$c(\vec{A} + \vec{B}) = c\vec{A} + c\vec{B}$	(۴۲-۲)
-------------------	--	--------

## ۴-۷-۲- بزرگی بردار:

بزرگی بردار  $\vec{A}$ , که با نماد  $|A|$  یا با  $A$  نمایش داده می‌شود، بنابر تعریف، عبارت است از

$$A = |\vec{A}| = \sqrt{A_x^2 + A_y^2 + A_z^2} \quad (43-2)$$

$$A = |\vec{A}| = \sqrt{\rho^2 + z^2} \quad (44-2)$$

$$A = |\vec{A}| = r \quad (45-2)$$

## ۴-۸-۲- بردار یکه:

بردار یکه برداری است به اندازه یک واحد که می‌تواند راستای بردار مورد نظر را معین کند. بردارهای یکه را اغلب با نماد  $e$ , مخفف واژه آلمانی Einheit به معنی مقیاس، نمایش می‌دهند. سه بردار یکه در دستگاههای مختصات عبارتند از

$$e_x = (1, 0, 0) \quad e_y = (0, 1, 0) \quad e_z = (0, 0, 1) \quad (46-2)$$

$$e_\rho = (1, 0, 0) \quad e_\varphi = (0, 1, 0) \quad e_z = (0, 0, 1) \quad (47-2)$$

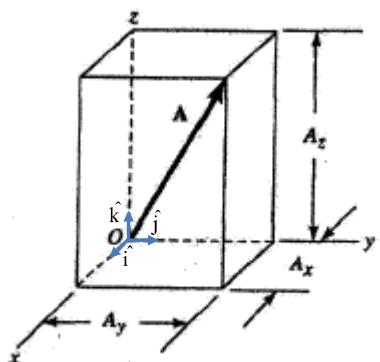
$$e_r = (1, 0, 0) \quad e_\theta = (0, 1, 0) \quad e_\varphi = (0, 0, 1) \quad (48-2)$$

بردار یکه در مختصات دکارتی به صورت زیر هم نمایش داده می‌شود.

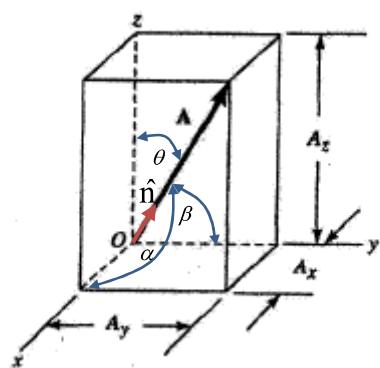
$$e_x = \hat{i} \quad e_y = \hat{j} \quad e_z = \hat{k} \quad (49-2)$$

بر این اساس بردار  $A$  را در مختصات دکارتی می‌توان به صورت زیر خلاصه نویسی کرد.

$$\vec{A} = A_x \hat{i} + A_y \hat{j} + A_z \hat{k} \quad (50-2)$$



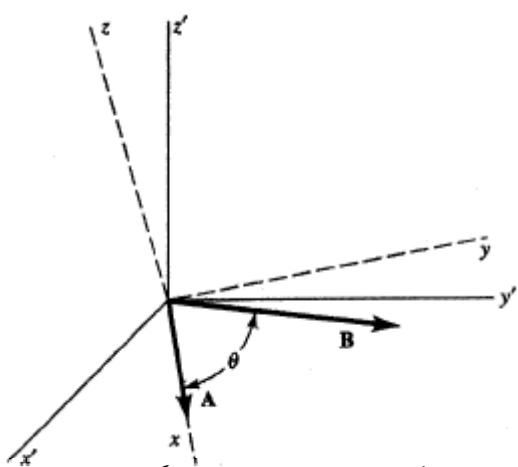
شکل ۱۴-۲- نمایش بردارهای یکه در مختصات دکارتی



شکل ۱۵-۲- نمایش بردار یکه فضایی در مختصات دکارتی

هرگاه زاویه فضایی بردار با محور  $x$  را  $\alpha$ ، با محور  $y$  را  $\beta$  و با محور  $z$  را  $\theta$  بنامیم؛ بردار یکه در راستای بردار  $A$  عبارت است از

$$\hat{n} = \frac{\vec{A}}{A} = \cos \alpha \hat{i} + \cos \beta \hat{j} + \cos \theta \hat{k} \quad (51-2)$$



شکل ۱۶-۲- ضرب نقطه‌ای از دیدگاه هندسی

برای دو بردار مفروض  $\vec{A}$  و  $\vec{B}$  حاصل ضرب داخلی یا نقطه‌ای  $\vec{A} \cdot \vec{B}$  عبارت است از کمیتی عددی به شکل زیر

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z \quad (52-2)$$

هرگاه زاویه بین دو بردار فوق را  $\theta$  بنامیم از دیدگاه هندسی حاصل ضرب داخلی دو بردار عبارت است از

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = AB \cos \theta \quad (53-2)$$

$$\cos \theta = \frac{\vec{A} \cdot \vec{B}}{AB} \quad (54-2)$$

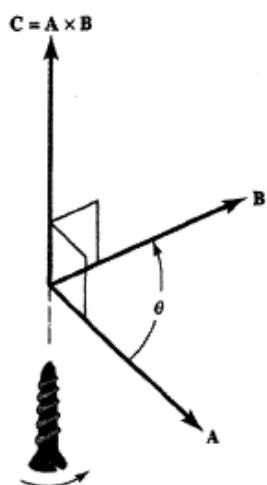
علاوه براین حاصل ضرب داخلی دارای خواص زیر است

خاصیت جابه‌جایی

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = \vec{B} \cdot \vec{A} \quad (55-2)$$

خاصیت توزیع پذیری

$$\vec{A} \cdot (\vec{B} + \vec{C}) = \vec{A} \cdot \vec{B} + \vec{A} \cdot \vec{C} \quad (56-2)$$



شکل ۱۶-۲- ضرب خارجی از دیدگاه هندسی

برای دو بردار مفروض  $\vec{A}$  و  $\vec{B}$  حاصل ضرب خارجی یا برداری  $\vec{A} \times \vec{B}$  کمیتی برداری است که عبارت است از

$$\vec{C} = \vec{A} \times \vec{B} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \end{vmatrix} \quad (57-2)$$

هر گاه زاویه بین دو بردار فوق را  $\theta$  بنامیم از دیدگاه هندسی حاصل ضرب داخلی دو بردار عبارت است از

$$C = |\vec{A} \times \vec{B}| = AB \sin \theta \quad (58-2)$$

علاوه بر این حاصل ضرب خارجی دارای خواص زیر است

$$\text{خاصیت پاد جابه جایی} \quad \vec{A} \times \vec{B} = -\vec{B} \times \vec{A} \quad (59-2)$$

$$\text{خاصیت توزیع پذیری} \quad \vec{A} \times (\vec{B} + \vec{C}) = \vec{A} \times \vec{B} + \vec{A} \times \vec{C} \quad (60-2)$$

#### ۱۱-۴-۲- حاصل ضرب سه گانه:

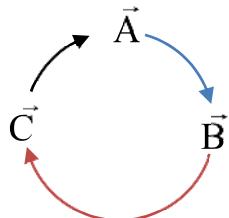
هر گاه در دستگاه دکارتی سه بردار مفروض  $\vec{A}$ ,  $\vec{B}$  و  $\vec{C}$  داشته باشیم و بخواهیم ترکیبات دو ضرب داخلی و خارجی را بر آن اثر دهیم دو حالت از چهار حالت ممکن دارای مفهوم خواهد بود:

$$\text{سه گانه نرده‌ای} \quad \vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C}) = \begin{vmatrix} A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \\ C_x & C_y & C_z \end{vmatrix} \quad (61-2)$$

$$\text{سه گانه برداری} \quad \vec{A} \times (\vec{B} \times \vec{C}) = \vec{B}(\vec{A} \cdot \vec{C}) - \vec{C}(\vec{A} \cdot \vec{B}) = \vec{D} \quad (62-2)$$

نکته: در ضرب سه گانه نرده‌ای جایگشت‌ها از چرخش شکل (۱۷-۲) طبیعت می‌کنند  
یعنی،

$$\vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C}) = \vec{B} \cdot (\vec{C} \times \vec{A}) = \vec{C} \cdot (\vec{A} \times \vec{B}) \quad (63-2)$$



شکل ۱۷-۲- جهت چرخش  
جایگشتی بدون تغییر

#### ۲-۵- شیب و گرادیان:

مفهوم شیب در ریاضیات به نتایج حاصل از مشتق و انتگرال گیری یعنی حساب دیفرانسیل و انتگرال برداری ختم می‌شود. ساده‌ترین تعیین، رابطه میان یک میدان برداری خاص و مشتق‌های یک یک میدان عددی است.

حال اگر میدان عددی، تابعی از مکان در مختصات دکارتی فرض شود، یعنی

$$\phi \doteq \phi(x, y, z) \quad (61-2)$$

و دیفرانسیل بردار مکان به صورت زیر باشد

$$d\vec{s} = dx\hat{i} + dy\hat{j} + dz\hat{k} \quad (62-2)$$